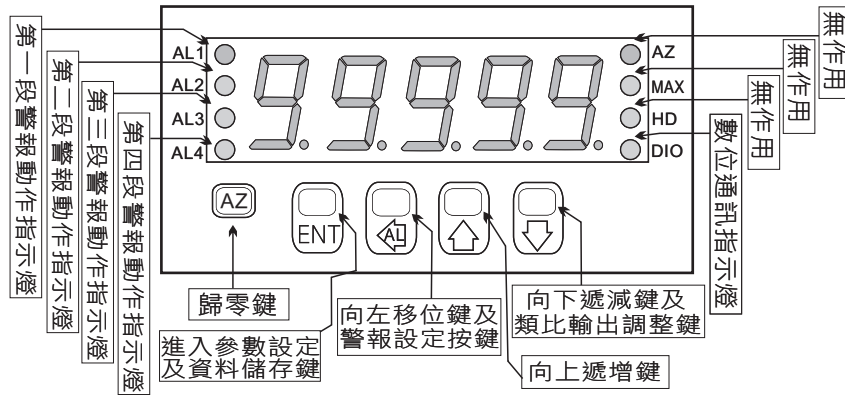


顯示面板與指示燈說明



按鍵名稱	按鍵符號	按鍵說明
歸零鍵	AZ	1.按此鍵歸零
進入參數設定按鍵	ENT	1.正常顯示值時，按此鍵進入參數設定群組 2.在參數設定頁時，執行修改數值的儲存並進入下一參數頁
警報設定及向左移位按鍵	←	1.正常顯示值時，按此鍵(3秒)進入警報點設定值之顯示及修改(選取可修改位數時該位數會閃爍) 2.在參數設定頁時，執行修改數值的向左循環移位
向上遞增按鍵	↑	1.在參數設定頁時，執行修改數值的向上遞增
類比輸出調整及向下遞減按鍵	↓	1.正常顯示值時，按此鍵(3秒)進入類比輸出值"ZERO"與"SPAN"之調整 2.在參數設定頁時，執行修改數值的向下遞減

- ※ 1.以下操作流程畫面皆為(設定頁代號)，而可供修改之(設定值)會與(設定頁代號)交替閃爍
 2.修改(設定值)皆以，左移按鍵(←)，遞增按鍵(↑)，遞減按鍵(↓)修改並於修改完成後務必按**進入參數設定鍵(ENT)**始能完成儲存
 3.若有修改通關密碼則務必牢記，否則以後無法再度進入(參數設定)
 4.無論在任何畫面下同時按 遞增按鍵(↑)，遞減按鍵(↓) 或經過2分鐘後即可返回正常顯示畫面

正常畫面操作流程及顯示

操作流程及顯示	顯示畫面定義	修改參數及流程說明	預設值
Power ON	10000	(警報點設定值)	
按(←)3秒	AL 1	正常顯示值 正常輸入應有的顯示值	
按ENT	AL 2	第一警報點設定值(AL1) 按(←)(←)(←) 修改第一警報發生點的設定值	00000
按ENT	AL 3	第二警報點設定值(AL2) 按(←)(←)(←) 修改第二警報發生點的設定值	00000
按ENT	AL 4	第三警報點設定值(AL3) 按(←)(←)(←) 修改第三警報發生點的設定值	00000
按ENT		第四警報點設定值(AL4) 按(←)(←)(←) 修改第四警報發生點的設定值	00000
		類比輸出值:"ZERO"與"SPAN"之調整	
	10000	正常顯示值 正常輸入應有的顯示值	
按(←)3秒	APZero	類比輸出值 (AZERO)調整 按(←)鍵選擇調整的速度，按(←)(←)鍵調整最低顯示值(零值)對應最小輸出值的誤差修正 註:用此功能修改實際的對應最小輸出值	00000
按ENT	ASPAN	類比輸出值 (ASPAN)調整 按(←)鍵選擇調整的速度，按(←)(←)鍵調整輸出訊號對應顯示值的誤差修正 註:用此功能修改實際的對應輸出值	00000

- 說明: 1. 參數設定架構分為 "系統參數(sys)" "警報輸出(rop)" "類比輸出(aop)" "數位通訊(dop)" 四組可修改參數的 "群組" 主頁
 2. 可用 "向左移位鍵(←)" 進行群組主頁之間的循環切換, 並用 "進入參數設定鍵(ENT)" 進入頁內修改所需要的功能及設定值
 3. 有些功能若無訂製則其設定頁會有顯示亦可修改但功能是不存在

設定畫面操作流程及顯示

顯示畫面定義	修改參數及流程說明	出廠值
	群組主頁操作流程	
Power ON	10000	正常顯示值 正常輸入應有的顯示值
按ENT	PCod	通關密碼 (P.Cod) 按(←)(←)(←)輸入修改參數所須具備的密碼
按ENT	密碼正確	密碼正確則進入系統參數設定, 錯誤則回復到正常顯示值
NO		
YES	5YS	系統參數設定流程 (sys)
按(←)	rop	警報輸出設定流程 (rop)
按(←)	AoP	類比輸出設定流程 (aop)
按(←)	doP	數位通訊設定流程 (dop)

顯示畫面定義	修改參數及流程說明	預設值
系統參數設定流程		
按ENT SYS		
按ENT dp	小數點位數 (dp) 按(←)(→)可決定小數點位置 例:顯示值0.00則設定值就調整為2.	依訂製規格
按ENT TYPE	輸入模式設定 選擇(TYPE) 按(←)(→)選擇輸入模式(1U2D/1P2D1A2B)	依訂製規格
按ENT ACCU	1A2B解析設定 按(←)(→)選擇1A2B解析(X1,X4)	依訂製規格
按ENT SCALE	顯示係數設定 按(←)(→)設定顯示係數(0.0001~99.999)	1.0000
按ENT diu	計數預除值 設定 按(←)(→)設定計數預除值(1~99999)	00001
按ENT Code	更改通關密碼 (Code) 按(←)(→)可設定自己慣用的密碼(0~99999) 註: 自己的密碼可防止他人修改參數而造成錯誤顯示	000000
按ENT LOCK	面板按鍵鎖定 (LOCK) 按(←)(→)設定面板按鍵鎖定,在正常顯示時按鍵可進入預覽該項設定值但不能修改	no
警報輸出設定流程		
輸出設定頁		
按ENT roP		
按ENT Act1	警報1 (ACT1) 警報2 (ACT2) 警報3 (ACT3) 警報4 喇叭動作允許	按(←)(→)設定警報點是 ≥(Hi) 或 ≤(Lo) 顯示值時警報(Relay)動作 註: 1. 警報輸出最多可有四組,於訂購時指定 2. 訂購無警報輸出之產品此顯示畫面依舊是存在,但並無輸出的功能 3. 每完成一點設定按(ENT)會進入下一設定點
按ENT Act2		
按ENT Act3		
按ENT Act4		
按ENT oPnod	輸出模式設定 (OP.MODE) 按(←)(→)設定輸出模式(N,R,C)	n
按ENT oP.tin	警報動作時間 設定(OP.TIME) 按(←)(→)設定警報動作時間(1~99)	00001
類比輸出設定流程		
類比輸出設定主頁(AOP)		
按ENT AoP		
按ENT PoLARr	類比輸出極性 設定(POLAR) 按(←)(→)調整輸出方式為,正極性 或 正負極性輸出 註: 電壓輸出, NO: 正極性輸出(0~+10V) YES: 正負極性輸出(-10~+10V)	no
按ENT AnLo	最小輸出對應 顯示值(ANLO) 按(←)(→)調整最小輸出對應顯示值(可自行規劃) 例: 額定輸出0~10V, 欲在顯示10.0時輸出是0V, 在此頁的值則調整為10.0	000000
按ENT AnHi	最大輸出對應 顯示值(ANHI) 按(←)(→)調整最大輸出對應顯示值(可自行規劃) 例: 額定輸出0~10V, 欲在顯示90.0時輸出是10V, 在此頁的值則調整為90.0	99999

顯示畫面定義	修改參數及流程說明	預設值
數位通訊設定流程		
按ENT doP	通訊參數設定 主頁(DOP)	
按ENT Addr	通訊位址 設定(ADDR) 按(←)(→)設定通訊位址(0~255)	000000
按ENT bAUd	通訊速率 設定(BAUD) 按(←)(→)選擇通訊速率(38400 / 19200 / 9600 / 4800)	19200
按ENT PARr1	通訊同步檢測 位元設定(PARI) 按(←)(→)選擇通訊同步檢測位元 (n.8.2 / n.8.1 / even / odd)	n.8.2
按ENT FrARnE	通訊資料格式 變更設定 (FRAME) 按(←)(→)選擇傳輸資料的格式 (NO:Hi→Lo, YES:Lo→Hi)	no

異常畫面顯示說明

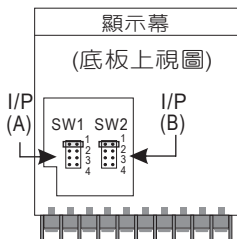
顯示畫面	畫面說明
E-00	EEPROM 讀取/寫入 時受外部干擾或超次(約100萬次)而發生錯誤
※如發生上述情形請,將輸入端移開並查明接線是否正確,如無回復其他畫面則請送廠維修	

※輸出控制模式說明:

- N: 手動(MANUAL); 計數值等於設定值時Relay ON, 繼續計數直到面板或是外部復歸時Relay OFF,則計數值復歸
- R: 回歸(RETURN); 計數值等於設定值時Relay動作時間結束時Relay OFF,則計數值復歸
- C: 繼續(CONTIUNE); 計數值等於設定值時Relay ON, 計數值立即復歸後再繼續計數,Relay動作時間結束時Relay OFF
- R / C 模式: (AL2 ~ AL4); 計數值等於設定值時Relay ON,復歸動作以AL1為依據

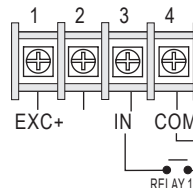
更改輸入模式

※因應現場更換不同感測器,可由內部短路端子更改所需的輸入模式(如下圖)



SW1/SW2	JUMPER	DEFINITION (ON: close; OFF: open)
	1	ON: 5V; OFF: 12V
	2	ON: 0~400 Hz; OFF: 0~10KHz
	3	ON: PNP
	4	ON: NPN

※Connection:

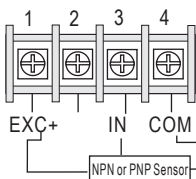


Relay Contact: NPN 0~400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

※開關接點輸入請選擇 NPN 0~400 Hz.

※Connection:



NPN (5V): 0~400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

NPN (5V): 0~10 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

NPN (12V): 0~400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

NPN (12V): 0~10 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

PNP (5V): 0~400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

PNP (5V): 0~10 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

PNP (12V): 0~400 Hz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

PNP (12V): 0~10 KHz

JUMPER	SW1/SW2
1	
2	
3	
4	

數位通訊協定位址表

資料格式 16Bit / 32Bit, 帶正負號即8000~7FFF (-32768~32767), 80000000~7FFFFFFF (-2147483648~2147483647)				
Modbus	HEX	名稱	說明	動作
40001	0000	ID	型號判別碼DC5H-C為0F	R
40002	0001	STATUS	目前警報輸出狀態&控制輸入端子狀態, 輸入範圍0000~00F0(0~0240) Bit7:AL4, Bit6:AL3, Bit5:AL2, Bit4:AL1(0:OFF, 1:ON)	R
40003	0002	POLAR	類比輸出極性, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:NO, 1:YES	R/W
40004	0003	LOCK	面板設定鎖, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:NO, 1:YES	R/W
40005	0004	FRAME	傳輸資料格式變更, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:NO, 1:YES	R/W
40006	0005	ACT1	警報1動作方向, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:HI, 1:LO	R/W
40007	0006	ACT2	警報2動作方向, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:HI, 1:LO	R/W
40008	0007	ACT3	警報3動作方向, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:HI, 1:LO	R/W
40009	0008	ACT4	警報4動作方向, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:HI, 1:LO	R/W
40010	0009	TYPE	輸入模式, 輸入範圍0000~0002(0~2)0:1U2D, 1:1P2D, 2:1A2B	R/W
40011	000A	ACCU	1A2B解析, 輸入範圍0000~0001(0~1)0:X1, 1:X4	R/W
40012	000B	DP	計數值小數點位置, 輸入範圍0000~0005(0~5)0:10 ⁰ , 1:10 ¹ , 2:10 ⁻² ~ 5:10 ⁻⁵	R/W
40013	000C	OP.MODE	計數值輸出模式, 輸入範圍0000~0002(0~2)0:N, 1:R, 2:C	R/W
40014	000D	BAUD	通訊速率, 輸入範圍0000~0003(0~3)0:38400, 1:19200, 2:9600, 3:4800	R/W
40015	000E	PARI	通訊同步檢測位元, 輸入範圍0000~0003(0~3)0:N.8.2, 1:N.8.1, 2:EVEN, 3:ODD	R/W
40016	000F	ADDR	通訊位址, 輸入範圍0000~00FF(0~255)	R/W
40017	0010	OP.TIME	計數值輸出時間, 輸入範圍0000~0063(0~99)	R/W
40018	0011	AZERO	最小輸出調整, 輸入範圍D8F1~270F(-9999~9999)	R/W
40019	0012	ASPAN	最大輸出調整, 輸入範圍D8F1~270F(-9999~9999)	R/W
40020	0013	CODE	通關密碼, 輸入範圍00000000~000F423F(0~999999)高位元	R/W
40021	0014		通關密碼, 輸入範圍00000000~000F423F(0~999999)低位元	R/W
40022	0015	DIV	計數值預除, 輸入範圍00000001~000F423F(1~999999)高位元	R/W
40023	0016		計數值預除, 輸入範圍00000001~000F423F(1~999999)低位元	R/W
40024	0017	SCALE	累積量積算比例, 輸入範圍00000001~000F423F(1~999999)高位元	R/W
40025	0018		累積量積算比例, 輸入範圍00000001~000F423F(1~999999)低位元	R/W
40026	0019	ANLO	最小輸出對應顯示值, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)高位元	R/W
40027	001A		最小輸出對應顯示值, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)低位元	R/W
40028	001B	ANHI	最大輸出對應顯示值, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)高位元	R/W
40029	001C		最大輸出對應顯示值, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)低位元	R/W
40030	001D	AL1	計數值警報值1, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)高位元	R/W
40031	001E		計數值警報值1, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)低位元	R/W
40032	001F	AL2	計數值警報值2, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)高位元	R/W
40033	0020		計數值警報值2, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)低位元	R/W
40034	0021	AL3	計數值警報值3, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)高位元	R/W
40035	0022		計數值警報值3, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)低位元	R/W

Modbus	HEX	名稱	說明	動作
40036	0023	AL4	計數值警報值4, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)高位元	R/W
40037	0024		計數值警報值4, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)低位元	R/W
40038	0025	PV	目前計數值, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)高位元	R/W
40039	0026		目前計數值, 輸入範圍FFFCF2C1~000F423F(-199999~999999)低位元	R/W